

H.S.S.

Hol Spraying Systems

Since 2010

H.S.S. B.V.

Iepenwei 10 - 4191 PD - GELDERMALSEN

Phone.: 0031 (0)345 229030

info@holsprayingystems.com

www.holsprayingystems.com



IBAN: NL27RABO0133550818.

C. of C.: 76677532.

VAT no.: NL860741953801.

H.S.S. 1 Reihe Obstbausprüher mit H.S.S. GPS und H.S.S. ISA..

Die Hinzufügung von H.S.S. ISA ist bei allen 1-reihigen Obstbausprüher mit einem Tankinhalt von 1000 bis 3000 Litern möglich.

Alle 1-reihigen Maschinen haben den gleichen Radialventilator mit der einzigartigen Querstromverteilung.

Bei der Masthöhe können Sie zwischen 310cm und 340cm wählen. Auch bei niedrigen Hagelnetzen ist eine hydraulische Mastverstellung möglich.



Detailbilder des PWM-Moduls und der Düsen



Sensor



Die komplette Maschine im Obstgarten.

Weitere Informationen auf unserer Website:

<https://holsprayingystems.com/>

<https://holsprayingystems.com/products/h90654-h90655-hss-intelligent-spray-application-isa/>

H.S.S.

Hol Spraying Systems

Since 2010

H.S.S. B.V.

Iepenwei 10 - 4191 PD - GELDERMALSEN

Phone.: 0031 (0)345 229030

info@holsprayingystems.com

www.holsprayingystems.com



IBAN: NL27RABO0133550818.

C. of C.: 76677532.

VAT no.: NL860741953801.

Fruit AgBot Fruit mit H.S.S. Sprühgeräte

Wenn die Obstbauspritze komplett autonom arbeitet, ist autonomes Fahren der nächste Schritt. Mit der H.S.S. Lösung: H.S.S. Fruit AgBot 3x2. Der Prototyp wird gebaut und die Demonstrationsphase beginnt ab Mitte Oktober.

Einige technische Daten:

- 3 große Räder.
- 75PS Dieselmotor mit Aggregat für den elektrischen Antrieb der Räder und des Lüfters.
- Online-Planung und Steuerung des Roboters.
- HSS ISA-Sprühtechnologie.



Weitere Informationen auf unserer Website:

<https://holsprayingystems.com/products/hss-fruit-agbot-autonomous-machine/>

<https://holsprayingystems.com/documents/>

https://holsprayingystems.com/wp-content/uploads/2021/08/EFM-2021-7_8-DE-Art-Agbot.pdf

Um Online-Updates und News-Mailings zu abonnieren, senden Sie eine E-Mail an:

hendrik@holsprayingystems.com